

# ED100



## DETECTOR DE HUMO ÓPTICO ANALÓGICO CON DIRECCIONAMIENTO



Los detectores ED100 son de la serie **ENEA** de Inim Electronics.

Cada dispositivo de la serie ENEA está identificado con un número de serie unívoco asignado en el momento de la fabricación y, por lo tanto, no requiere el uso de ningún programador de direcciones. El número de serie figura en la etiqueta del dispositivo y en dos etiquetas extraíbles que pueden colocarse en el plano y en la base de montaje.

Una vez completado el cableado del bucle, mediante un programador manual o una central de control y gracias a la tecnología **LoopMap**, todos los dispositivos conectados se reconocen automáticamente, el cableado se reconstruye y se muestra de forma gráfica con el orden real de conexión de los dispositivos, las uniones en «T» y todas las características físicas del bucle. Así se reconstruye el tipo exacto de instalación, obteniendo un mapa interactivo que simplifica y agiliza las operaciones de búsqueda de averías y de mantenimiento del sistema.

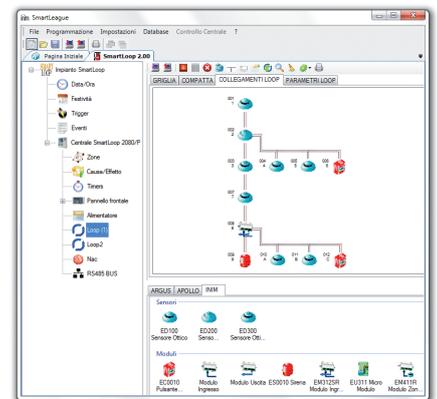
Gracias al autodireccionamiento en serie, desarrollado por INIM Electronics, ahora es posible ampliar el sistema previamente instalado sin tener que volver a programar todo el sistema, manteniendo sin cambios la especificidad de la tecnología **LoopMap**, ya que al nuevo dispositivo se le asignará el primer ID lógico libre y correctamente colocado dentro del mapa interactivo.

El autodireccionamiento elimina algunos de los problemas típicos del direccionamiento manual: pérdidas de tiempo debido al direccionamiento del conmutador dip/rotativo, fallos causados por la doble dirección del dispositivo o por la falta de direccionamiento, consumo innecesario de las tarjetas de dirección a causa de un direccionamiento incorrecto.

Gracias a la tecnología **Versa++**, todos los detectores pueden configurarse en función del tipo de detección por realizar. Esto permite que el detector se adapte perfectamente a las condiciones externas para efectuar una detección más efectiva y oportuna del evento.

Los parámetros principales en los que se puede intervenir son:

- Selección de diferentes modos de operativos (parpadeo de LED, parpadeo de indicador remoto)
- Selección de diferentes sensibilidades de la cámara óptica
- Activación manual del LED
- Solicitud de informes detallados de las averías
- Diagnóstico completo del sensor



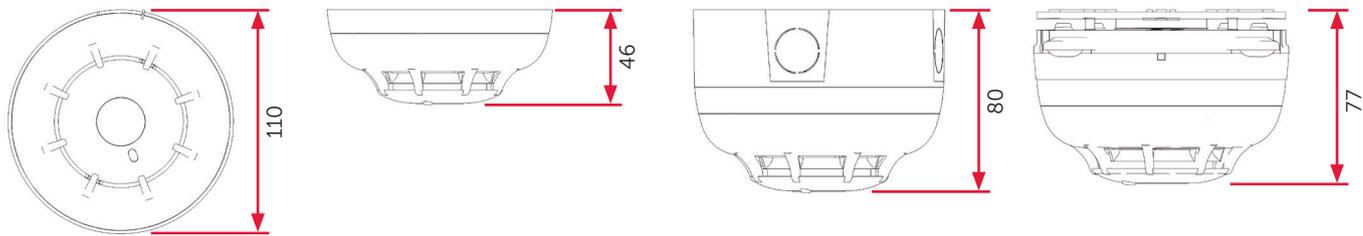
## CARACTERÍSTICAS PRINCIPALES

- Red de protección contra la entrada de insectos, con malla de 500µm
- LEDes de tres colores: rojo para alarma, verde para parpadeo (opcional) y para localización mediante encendido manual desde la central, amarillo para avería (contaminación de la cámara, aislador de cortocircuito).
- Aislador de cortocircuito incluido en cada dispositivo
- Hasta 240 dispositivos conectables en el bucle
- Tecnología LoopMap
- Tecnología Versa++
- Señalización de «AVISO» con umbrales y funciones libremente programables
- Posibilidad de seleccionar diferentes sensibilidades de HUMO entre los modos de día y de noche
- Autodireccionamiento (cada dispositivo está identificado por un número de serie asignado en la fábrica)
- Función de interrupción que permite a cada detector llamar inmediatamente la atención de la central para una comunicación tempestiva de condiciones de alarma o avería
- Salida remota supervisada y configurable desde la central
- Reconocimiento automático de la conexión del indicador remoto
- Compensación de los valores de la cámara en función de la cantidad de suciedad
- 4 sensibilidades diferentes configurables para la detección de humo.
- Diagnóstico completo, lectura de contaminación y valores medidos en tiempo real
- Contador de alarma no restablecible
- Memoria de las medidas de humo y temperatura de los últimos 5 minutos antes de la última alarma detectada
- Opciones configurables por el programador y desde el software

## ESPECIFICACIONES TÉCNICAS

- Certificaciones: CPR EN54/pt7-pt17
- Principio de detección de humo: óptico con efecto Tyndall
- Tipo de transmisión de alarma: independiente de la interrogación
- Identificación del detector sucio o averiado
- Muestreo: cada 4 segundos
- Tensión de alimentación: 19-30Vcc
- Consumo en reposo: 200µA
- Consumo durante alarma: máx. 10mA
- Sensibilidad: 0,08 – 0,10 – 0,12 – 0,15 dB/m
- Temperatura de funcionamiento: -5°C ÷ +40°C
- Grado de Protección: IP40
- Enganche en la base: rápido de bayoneta
- Altura con base EB0010: 46 mm
- Altura con base profunda EB0030: 80 mm
- Altura con base sirena ESB10xx: 77 mm
- Diámetro: 110 mm
- Peso (base incluida): 160 g

## DIMENSIONES



## TABLAS DE LOS DIAGRAMAS DE CONEXIÓN

**ITD001:** Enea Detectors Wiring Diagram  
**ITD003:** Enea Detectors Wiring Diagram  
**ITI004:** Enea and Iris Detectors Installation

**ITD007:** ESB010 Sounder Base Wiring diagram  
**ITD008:** ESB020 Sounder Beacon Base Wiring diagram  
**ITD009:** EB020 Relay Base Wiring diagram

## CÓDIGO DE PEDIDO

**ED100:** detector de humo analógico con autodireccionamiento.  
**ED200:** detector de temperatura analógico con autodireccionamiento.  
**ED300:** detector multicriterio analógico con autodireccionamiento.  
**IL100:** indicador remoto.  
**ESB10X0:** base con indicador óptico/acústico con direccionamiento.  
**ISB10X0:** base con indicador óptico/acústico sin direccionamiento.

**EB0010:** base de montaje para los detectores de las series ENEA e IRIS.  
**EB0020:** base de relé para el montaje de los detectores de las series ENEA e IRIS.  
**EB0030:** base profunda.  
**EB0040:** base con protección estanca.  
**EB0050:** distanciador para base EB0010.  
**EB0060:** base para detectores con zumbador integrado.